

Les documents et les calculatrices ne sont pas autorisés.

Exercice 1

On considère le problème suivant :

$$\begin{cases} \text{Maximiser } f(x_1, x_2, \dots, x_n) = -\frac{1}{2}X^T V X + B^T X + c \\ GX = D \end{cases}$$

où X est la matrice colonne $(n, 1)$ des composantes de (x_1, \dots, x_n) , V une matrice carrée d'ordre n définie positive, B une matrice colonne $(n, 1)$, c un réel, G une matrice (p, n) de rang $p < n$, D une matrice colonne $(p, 1)$.

- Ecrire le Lagrangien et les conditions du premier ordre.
- Montrer que ces conditions sont nécessaires et suffisantes.
- Résoudre le problème.

Exercice 2

On considère le problème de calcul des variations suivant:

$$\begin{aligned} \text{Maximiser } \int_0^T [-\dot{x}^2(t) - 4x^2(t) + 4tx(t) + x(t)\dot{x}(t)] dt - x^2(T) \\ x(0) = 0 \end{aligned}$$

- Quelles sont les conditions nécessaires du premier ordre?
- Trouver le(s) candidat(s).
- Résoudre le problème.

Exercice 3

On considère le problème de contrôle optimal suivant:

$$\begin{cases} \text{Maximiser } \int_0^1 \left(-\frac{1}{2}x^2(t) - \frac{1}{2}v^2(t)\right) dt + x(1) \\ \dot{x}(t) = 2x(t) + v(t) \\ x(0) = 0, \quad v(t) \in \mathbb{R} \end{cases}$$

- Ecrire le Hamiltonien du problème.
- Ecrire l'équation adjointe, le principe du maximum de Pontryagin et la condition de

transversalité.

- c) Ecrire le système d'équations différentielles et les conditions aux limites satisfaites par une trajectoire optimale et la variable adjointe associée.
- d) Résoudre le système.
- e) Résoudre le problème de contrôle optimal.
- f) Ecrire le problème initial sous forme d'un problème de calcul des variations (sans le résoudre).

On donne:
$$\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -2 + \sqrt{5} & -2 - \sqrt{5} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sqrt{5} & 0 \\ 0 & -\sqrt{5} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{2\sqrt{5}+5}{10} & \frac{\sqrt{5}}{10} \\ \frac{-2\sqrt{5}+5}{10} & -\frac{\sqrt{5}}{10} \end{pmatrix}.$$